

1. Introduction

Bruno Grenet

Université Grenoble Alpes – IM²AG
L3 Informatique
UE Modèles de calcul – Machines de Turing



<https://membres-ljk.imag.fr/Bruno.Grenet/MCAL-MT.html>

Table des matières

1. Informations générales

2. Introduction

3. Machines de Turing

Table des matières

1. Informations générales

2. Introduction

3. Machines de Turing

Présentation

Nom : Bruno Grenet

Email : ...@univ-grenoble-alpes.fr

Page web : <https://membres-ljk.imag.fr/Bruno.Grenet/>

Insérer [MCAL-MT] en sujet

Affiliation : Université Grenoble Alpes

UFR IM²AG

Laboratoire Jean Kuntzmann (LJK)

Téléphone : +33 457 421 721

Bureau : Bâtiment IMAG (150 pl. du Torrent); 1^{er} étage; bureau 106

Organisation

Équipe pédagogique

Cours : Bruno Grenet

TD G1 : Linda Gutsche

TD G2 : Thomas Rahab-Lacroix

TD G3 : Ernest Foussard

TD G4 : Bruno Grenet

Contacts : <Prenom>.<Nom>@univ-grenoble-alpes.fr

Planning

Cours : 1 séance par semaine

TD : 1 séance par semaine

pas cette semaine

Communications

- ▶ Email + mattermost
- ▶ Consultez ADE !

Évaluations

EC_{MT}: Évaluation continue (*quick*)

Durée: 1h

Date: lundi 24 février 9h45

Coefficient: 0,4

Contenu: uniquement MT

ET: Évaluation terminale

Durée: 2h

Date: jeudi 17 avril 2025 (?)

Coefficient: 1,2

Contenu: commun MT et LC

ES: Évaluation supplémentaire

- ▶ Similaire à l'évaluation terminale
- ▶ mardi 24 juin 2025 (?)

Note finale

Session 1: $\max(\text{ET}; \frac{1}{2}(0,4 \cdot \text{EC}_{\text{MT}} + 0,4 \cdot \text{EC}_{\text{LC}} + 1,2 \cdot \text{ET}))$

Session 2: $\max(\text{ES}; \frac{1}{2}(0,4 \cdot \text{EC}_{\text{MT}} + 0,4 \cdot \text{EC}_{\text{LC}} + 1,2 \cdot \text{ES}))$



<https://membres-ljk.imag.fr/Bruno.Grenet/MCAL-MT.html>

Contenu

- ▶ Diapositives de cours, avec annotations
- ▶ Sujets de TD
- ▶ Bibliographie :
 - ▶ livres, notes de cours
 - ▶ liens : vidéos, articles de vulgarisation, sites web, ...

→ **Très utile à consulter !**

Table des matières

1. Informations générales

2. Introduction

3. Machines de Turing

De quoi va-t-on parler ?



Résumé (personnel) de la vidéo

Origines

- ▶ *Mécanisation* du raisonnement ? Leibniz (xvii^e siècle)
- ▶ *Entscheidungsproblem*: existe-t-il un algorithme pour décider si un énoncé mathématique est correct ? Hilbert & Ackermann (1928)
- ▶ Années 1930 : intuition de l'absence d'algorithme → comment la prouver ?

Formalisation des algorithmes

- ▶ Fonctions μ -récurives Herbrand-Gödel (1931-34)
- ▶ λ -calcul Kleene-Church (1932-36)
- ▶ Machines de Turing Turing (1936)

Trois définitions prouvées équivalentes → c'est la « bonne » définition !

Incalculabilité

- ▶ Pas d'algorithme pour le problème de la décision, le problème de l'arrêt, ...

→ Résultats négatifs mais une des origines de l'informatique

Objectifs du cours

Machines de Turing

- ▶ Étude d'un des modèles de calcul
- ▶ (Autre modèle – λ -calcul – étudié dans l'autre partie du cours)
- ▶ Comparaison avec d'autres modèles

Calculabilité

- ▶ Qu'est-ce que veut dire *calculer*?
- ▶ Comment démontrer l'*inexistence* d'algorithme pour un problème donné?
- ▶ Liens avec l'informatique *de tous les jours*?

Avant / après

- ▶ Automates et Langages (L2); Analyse syntaxique (L3)
 - ▶ Automates finis; automates à pile
- ▶ Complexité Algorithmique; Fundamentals of Computer Science (M1 Mosig / INFO)
 - ▶ Théorie de la complexité

Plan (approximatif)

1, 2. Machines de Turing et variantes

- ▶ Exemples de machines
- ▶ Définition (informelle et formelle)
- ▶ Robustesse : les variantes ne changent pas grand chose

3. Thèse de Church-Turing

- ▶ Algorithme = Machine de Turing (ou λ -calcul, ou ...)
- ▶ Équivalence entre modèles

4, 5, 6. Incalculabilité

- ▶ Il existe des fonctions non calculables (*diagonalisation*)
- ▶ Exemples concrets

7. Fonctions primitives récursives

- ▶ Et si on interdisait le `while`?

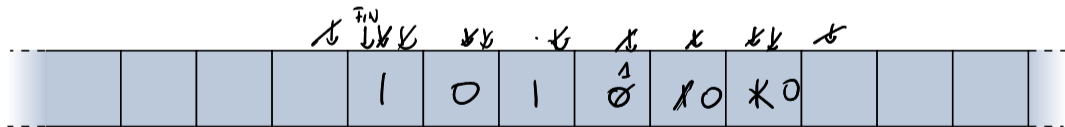
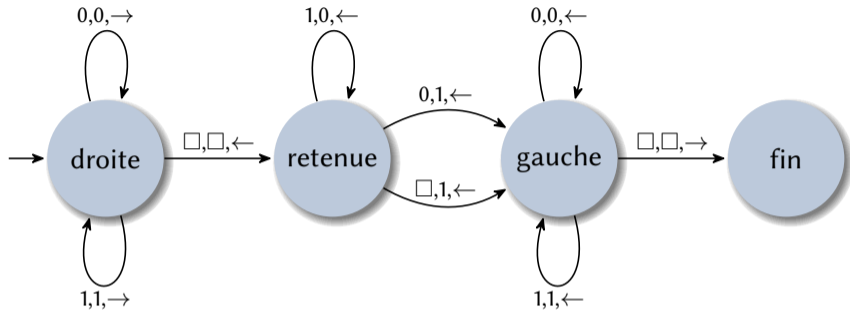
Table des matières

1. Informations générales

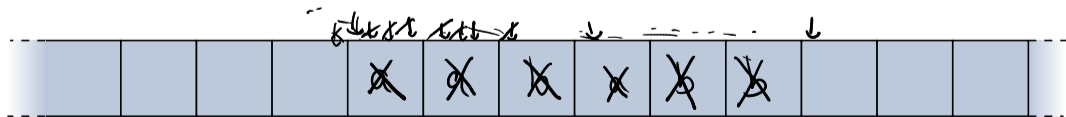
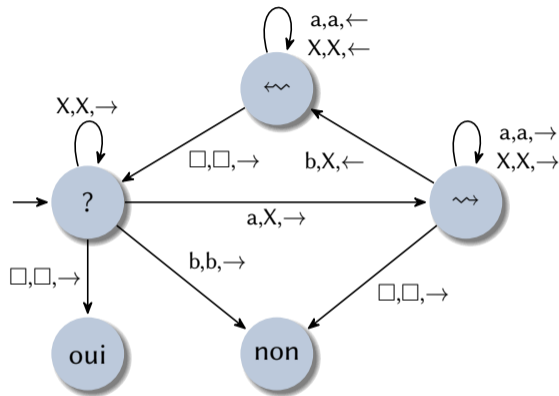
2. Introduction

3. Machines de Turing

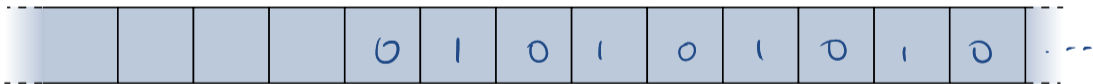
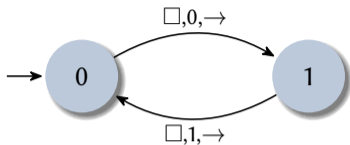
Premier exemple : *incrément*



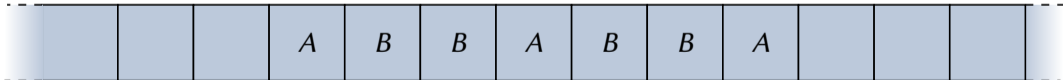
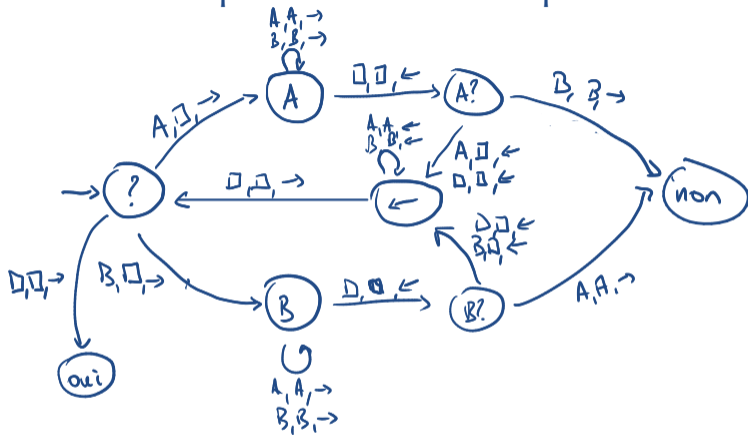
Deuxième exemple : mots bien parenthésés (langage de Dyck)



Troisième exemple : éaire $0101\dots$



Quatrième exemple : reconnaître des palindromes



Description des machines de Turing

Constituants d'une machine de Turing

- ▶ Un ensemble d'états Q , dont un état initial q_0
- ▶ Une table de transition δ
- ▶ Un ruban constitué d'une infinité de cases
- ▶ Une tête de lecture/écriture

sommets

automate

Le ruban

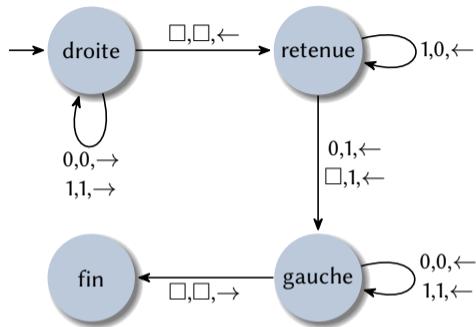
- ▶ Chaque case du ruban contient un symbole d'un alphabet Σ
- ▶ L'alphabet contient un symbole spécial « blanc » \square
- ▶ Le ruban ne contient qu'un nombre fini de symboles $\neq \square$

case vide

La table de transition

- ▶ Pour certains couples $(q, x) \in Q \times \Sigma$, $\delta(q, x) = (q', y, \leftrightarrow)$ où
 - ▶ $q, q' \in Q$ sont l'ancien et le nouvel état
 - ▶ x et $y \in \Sigma$ sont les symboles lu et écrit
 - ▶ $\leftrightarrow \in \{\leftarrow, \rightarrow\}$ est le déplacement
- ▶ Sinon, $\delta(q, x)$ est indéfini

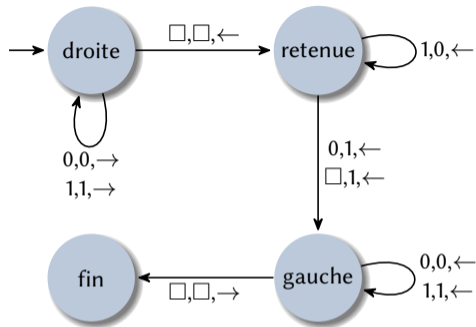
Représentation de la table de transition



État	Lu	Écrit	Dépl.	Nv. état
droite	0	0	\rightarrow	droite
droite	1	1	\rightarrow	droite
droite	\square	\square	\leftarrow	retenue
retenue	1	0	\leftarrow	retenue
retenue	0	1	\leftarrow	gauche
retenue	\square	1	\leftarrow	gauche
gauche	0	0	\leftarrow	gauche
gauche	1	1	\leftarrow	gauche
gauche	\square	\square	\rightarrow	fin

- ▶ δ : Tableau à cinq colonnes (état, lu, écrit, dépl., nv. état)
- ▶ δ suffit à représenter \mathcal{M} :
 - ▶ Q : liste des états dans la table
 - ▶ Σ : liste des symboles dans la table
 - ▶ q_0 : 1^{er} état de la table (par convention)

Représentation de la table de transition



État	Lu	Écrit	Dépl.	Nv. état
droite	0	0	\rightarrow	droite
	1	1	\rightarrow	droite
	\square	\square	\leftarrow	retendue
retendue	1	0	\leftarrow	retendue
	0	1	\leftarrow	gauche
	\square	1	\leftarrow	gauche
gauche	0	0	\leftarrow	gauche
	1	1	\leftarrow	gauche
	\square	\square	\rightarrow	fin

- ▶ δ : Tableau à cinq colonnes (état, lu, écrit, dépl., nv. état)
- ▶ δ suffit à représenter \mathcal{M} :
 - ▶ Q : liste des états dans la table
 - ▶ Σ : liste des symboles dans la table
 - ▶ q_0 : 1^{er} état de la table (par convention)

Fonctionnement d'une machine de Turing

Une étape de calcul

0. Machine dans l'état q
1. Lecture de la lettre x sur le ruban
2. Si $\delta(q, x)$ n'est pas dans la table : arrêt (définitif) de la machine
3. Si $\delta(q, x) = (q', y, \leftrightarrow)$:
 - i. la machine passe dans l'état q'
 - ii. la tête écrit y à la place de x
 - iii. la tête est déplacée à gauche (si $\leftrightarrow = \leftarrow$) ou droite (si $\leftrightarrow = \rightarrow$)

Calcul complet

- ▶ *Configuration initiale* : état q_0 , entrée w sur le ruban, tête sur la 1^{ère} lettre de w
- ▶ Tant que c'est possible, appliquer une étape de calcul
 - ▶ Soit la machine se bloque : calcul terminé $\delta(q, x)$ indéfini
 - ▶ Sinon : la machine *boucle*
- ▶ Remarque : pas de *sémantique* \rightarrow reconnaissance de langage, calcul de fonction, ...

Utilisation d'une machine de Turing

Reconnaissance de langage

- ▶ Hypothèse: \mathcal{M} contient un état spécial « oui »
- ▶ Langage $L(\mathcal{M})$ **reconnu** par \mathcal{M} : sur l'entrée w ,
 - ▶ si le calcul termine dans l'état « oui »: $w \in L(\mathcal{M})$
 - ▶ sinon (calcul non terminé ou autre état final): $w \notin L(\mathcal{M})$ pas besoin de « non »

Calcul de fonction

- ▶ Fonction $f_{\mathcal{M}}$ **calculée** par \mathcal{M} : sur l'entrée w
 - ▶ si le calcul termine, $f_{\mathcal{M}}(w)$ est le mot inscrit sur le ruban à la fin du calcul
 - ▶ sinon $f_{\mathcal{M}}(w)$ est *indéfini*, noté $f_{\mathcal{M}}(w) \uparrow$: \mathcal{M} boucle sur w

Remarques

- ▶ Autres conventions possibles
 - ▶ États d'acceptation et de rejet
 - ▶ Prise en compte de l'état final et du contenu final du ruban en même temps
- ▶ Définition possible d'*énumération* (infinie)

Formalisation : machine de Turing

Définition

Une machine de Turing est un quadruplet $\mathcal{M} = (Q, \Sigma, q_0, \delta)$ où

Q est un ensemble fini d'états

Σ est l'alphabet contenant le blanc \square

$q_0 \in Q$ est l'état initial

$\delta : Q \times \Sigma \rightarrow Q \times \Sigma \times \{\rightarrow, \leftarrow\}$ est la table de transition

Remarques

- ▶ Ruban implicite et *non borné* plutôt qu'infini
- ▶ Table de transition : fonction *partielle* $\rightarrow \delta(q, x)$ peut être *indéfini*
- ▶ Il existe d'autres formalisations équivalentes

Concept important : configurations

Configuration : état global de la machine à un instant donné

Définition

- ▶ Trois informations : état q ; mot w sur le ruban; position de la tête sur w
- ▶ Formellement : triplet $C = (q, w, i)$ où $i =$ position tête de lecture sur w
 - ▶ $-1 \leq i \leq |w|$: la tête peut être sur un \square
 - ▶ graphiquement : « $q : w_{[0]} \cdots \check{w}_{[i]} \cdots w_{[n-1]}$ » $\check{}$: position de la tête
- ▶ Configuration initiale $C_0 = q_0 : \check{w}_{[0]} w_{[1]} \dots$ où w est l'entrée

Exemples

D: 101 $\check{1}$ 0 état D ; mot 10110 sur le ruban; $i = 3$

q: Xa \check{b} b état q ; mot Xabb; $i = 2$

0: 01 $\check{\square}$ état 0; mot 01; $i = 4$

Suites de configurations

Notations

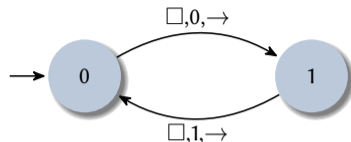
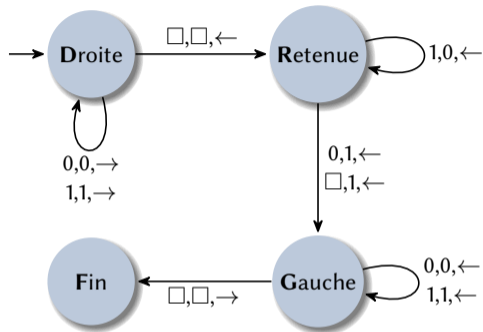
- ▶ $C \vdash C'$ si on passe de C à C' en une étape de calcul
- ▶ $C \vdash^* C'$ si on passe de C à C' en une ou plusieurs étapes de calcul
 - ▶ $C = C_1 \vdash C_2 \vdash \dots \vdash C_{k-1} \vdash C_k = C'$
- ▶ $C \downarrow$ si aucune règle de la table de transition ne s'applique à C (calcul terminé)

Calcul d'une machine

- ▶ Deux possibilités :
 - ▶ si la machine boucle : suite infinie $C_0 \vdash C_1 \vdash C_2 \vdash \dots$
 - ▶ sinon : suite finie $C_0 \vdash C_1 \vdash \dots \vdash C_k \downarrow$
- ▶ Résultat du calcul de \mathcal{M} sur w :
 - ▶ $\mathcal{M}(w) = C_k$ si $C_0 \vdash^* C_k \downarrow$
 - ▶ Notation $\mathcal{M}(w) \uparrow$ si la suite est infinie

configuration finale
aucune configuration finale

Exemples



$D : \checkmark 011$
 $\vdash D : 1\checkmark 011$
 $\vdash D : 10\checkmark 11$
 $\vdash D : 101\checkmark 1$
 $\vdash D : 1011\checkmark$
 $\vdash R : 101\checkmark 1$

$\vdash R : 10\checkmark 10$
 $\vdash R : 1\checkmark 000$
 $\vdash G : \checkmark 1100$
 $\vdash G : \checkmark \square 1100$
 $\vdash F : \checkmark 1100 \downarrow$

$\pi(1011) = F : \checkmark 1100$

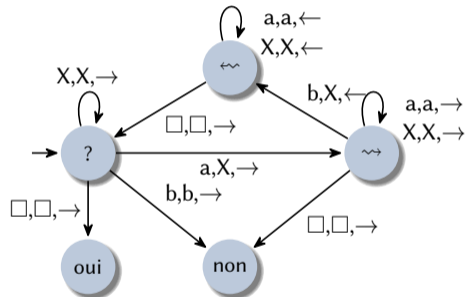
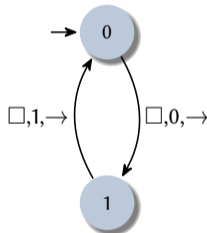
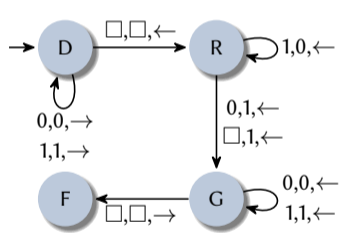
$0 : \checkmark$
 $\vdash 1 : 0\checkmark$
 $\vdash 0 : 01\checkmark$
 $\vdash 1 : 010\checkmark$
 $\vdash 0 : 0101\checkmark$
 \vdots

$\pi(\varepsilon) \uparrow$

Langage et fonction

Définitions

- ▶ $L(\mathcal{M}) = \{w : \mathcal{M}(w) \text{ existe et son état est « oui »}\}$
- ▶ $f_{\mathcal{M}} : w \mapsto w'$ tel $\mathcal{M}(w)$ existe et son mot est w'



$f_{\pi_1} : \bar{n}^2 \rightarrow \overline{n+1}^2$
 pas de $L(\pi_1)$

pas de $L(\pi_2)$
 pas f_{π_2}

$L(\pi_3) = \{w : \forall i < |w|$
 $w_{[0,i[}$ a + de a que de b
 et w a un bal de a
 que de b
 pas de f_{π_3}

Conclusion

Machine de Turing

- ▶ Extension des automates avec un ruban non borné et une table de transition
- ▶ Définitions formelles:
 - ▶ Machine de Turing: $\mathcal{M} = (Q, \Sigma, q_0, \delta)$
 - ▶ Table de transition: $\delta =$ tableau à cinq colonnes $(q, x, q', y, \leftrightarrow)$
 - ▶ Configuration: $C = (q, w, i)$ $q : w_{[0]} \cdots \check{w}_{[i]} \cdots w_{[n-1]}$
 - ▶ Calcul: $C_0 \vdash C_1 \vdash C_2 \vdash \cdots$

Utilisation des machines de Turing

- ▶ Reconnaissance: $L(\mathcal{M}) = \{w : \text{sur l'entrée } w, \mathcal{M} \text{ termine dans l'état « oui »}\}$
- ▶ Calcul: $f_{\mathcal{M}}(w) =$ mot sur le ruban en fin de calcul, ou \uparrow si la machine boucle
- ▶ Autre possibilité: énumération infinie

À savoir faire

- ▶ Exécuter une machine (simple) sur une entrée
- ▶ Décrire le calcul effectué / le langage reconnu par une machine (simple)
- ▶ Créer une machine pour un problème simple