

Correction du partiel.

Pour l' **exercice 1** (3pts) et l'**exercice 2** (3pts) : voir le cours.

Exercice 3.

(3 pts)

Pour montrer que \leq_{NP} est transitive, supposons que $L_1 \leq_{\text{NP}} L_2$ et $L_2 \leq_{\text{NP}} L_3$, et que \mathcal{M}_1 et \mathcal{M}_2 sont deux machines de Turing non-déterministes de temps polynomial attestant de ces deux propriétés.

Soit alors \mathcal{M} la machine définie de la manière suivante : sur l'entrée x ,

- \mathcal{M} se comporte d'abord comme \mathcal{M}_1 , et écrit son résultat y sur un ruban de travail R ,
- puis \mathcal{M} se comporte comme \mathcal{M}_2 en lisant son entrée y sur R et en écrivant son résultat z sur un ruban de sortie R' .

Alors on a :

$(x \in L_1)$ ssi il existe une exécution de \mathcal{M}_1 sur x dont le résultat y appartient à L_2 .

$(y \in L_2)$ ssi il existe une exécution de \mathcal{M}_2 sur y dont le résultat z appartient à L_3 .

Donc, comme une exécution de \mathcal{M} est obtenue par une exécution de \mathcal{M}_1 suivie d'une exécution de \mathcal{M}_2 , on a :

$(x \in L_1)$ ssi il existe une exécution de \mathcal{M} sur x dont le résultat z appartient à L_3 .

Il nous reste à montrer que \mathcal{M} est de temps polynomial. Soit p_1 (resp. p_2) un polynôme bornant le temps d'exécution de \mathcal{M}_1 (resp. \mathcal{M}_2).

Considérons une exécution de \mathcal{M} sur une entrée x de longueur n :

- l'exécution de \mathcal{M}_1 sur x produit un mot y sur R en un nombre de pas inférieur ou égal à $p_1(n)$; de plus comme chaque écriture de symbole demande au moins une unité de temps on a $|y| \leq p_1(n)$;
- l'exécution de \mathcal{M}_2 sur y produit un mot z sur R' en un nombre de pas inférieur ou égal à $p_2(|y|) \leq p_2(p_1(n))$.

Une exécution de \mathcal{M} sur une entrée x est donc faite en un nombre de pas borné par $p_1(n) + p_2(p_1(n))$, qui est un polynôme. Donc \mathcal{M} est de temps polynomial. Donc $L_1 \leq_{\text{NP}} L_3$. La relation \leq_{NP} est transitive.

Supposons maintenant $L_1 \leq_{\text{NP}} L_2$ et $L_2 \in \text{NP}$. Soit \mathcal{M}_1 une machine non-déterministe attestant de la première propriété et \mathcal{M}_2 une machine non-déterministe de temps polynomial décidant L_2 . Soit \mathcal{M} définie comme précédemment par :

- \mathcal{M} se comporte d'abord comme \mathcal{M}_1 , et écrit son résultat y sur un ruban de travail R ,
- puis \mathcal{M} se comporte comme \mathcal{M}_2 en lisant son entrée y sur R et accepte (resp. rejette) comme \mathcal{M}_2 .

Alors si p_1 (resp. p_2) est un polynôme bornant le temps de \mathcal{M}_1 (resp. \mathcal{M}_2), le temps de \mathcal{M} est borné par $p_1(n) + p_2(p_1(n))$, donc \mathcal{M} est de temps polynomial.

Par ailleurs on a :

$(x \in L_1)$ ssi il existe une exécution de \mathcal{M}_1 sur x dont le résultat y appartient à L_2 .

$(y \in L_2)$ ssi il existe une exécution de \mathcal{M}_2 sur y qui accepte.

Donc :

$(x \in L_1)$ ssi il existe une exécution de \mathcal{M} sur x qui accepte.

Donc $L_1 \in \text{NP}$.

Exercice 4.

(5 pts)

1. Soit $\mathcal{L} \in \text{P}$ et $\chi_{\mathcal{L}}$ sa fonction caractéristique (calculable en temps polynomial). Alors une fonction de sélection pour \mathcal{L} est définie par $f(x, y) = x$ si $\chi_{\mathcal{L}}(x) = 1$ et $f(x, y) = y$ sinon. On vérifie aisément que cette fonction, calculable en temps polynomial, est effectivement une fonction de sélection pour \mathcal{L} .
2. Soit $\mathcal{L} \in \text{P-Sel}$, et f sa fonction de sélection. Alors soit g définie par $g(x, y) = y$ si $f(x, y) = x$ et $g(x, y) = x$ sinon. La fonction g est calculable en temps polynomial, car on peut évaluer $f(x, y)$ en temps polynomial, et on peut décider en temps polynomial si un mot est égal à x . De plus, si $x \in \bar{\mathcal{L}}$ et $y \notin \bar{\mathcal{L}}$ on a $f(x, y) = y$, donc $g(x, y) = x \in \bar{\mathcal{L}}$. Symétriquement si $x \notin \bar{\mathcal{L}}$ et $y \in \bar{\mathcal{L}}$, $f(x, y) = x$ et donc $g(x, y) = y \in \bar{\mathcal{L}}$. Enfin, si $x \in \bar{\mathcal{L}}$ et $y \in \bar{\mathcal{L}}$, on a aussi $g(x, y) \in \bar{\mathcal{L}}$.
Donc g est une fonction de sélection pour $\bar{\mathcal{L}}$.
3. Soit $\mathcal{L} \in \text{P-Sel}$, et f sa fonction de sélection. Soit $L' = \{\langle x, y \rangle : f(x, y) = x\}$. On a $L' \in \text{P}$, car on peut en temps polynomial (par rapport à $|\langle x, y \rangle|$) évaluer $f(x, y)$ et tester si son résultat est égal à x . Soit $\langle x, y \rangle \in \mathcal{L} \times \bar{\mathcal{L}}$, alors $f(x, y) = x$ et donc $\langle x, y \rangle \in L'$. Inversement, si $\langle x, y \rangle \in \bar{\mathcal{L}} \times \mathcal{L}$, alors $\langle x, y \rangle \in \bar{L}'$.
Réciproquement, étant donné un tel L' , on définit la fonction f par : $f(x, y) = x$ si $\langle x, y \rangle \in L'$ et $f(x, y) = y$ sinon. Comme $L' \in \text{P}$, on peut décider en temps polynomial si $\langle x, y \rangle \in L'$, et donc $f \in \text{FP}$. De plus, si $x \in \mathcal{L}$ et $y \notin \mathcal{L}$ on a $\langle x, y \rangle \in \mathcal{L} \times \bar{\mathcal{L}} \subseteq L'$, donc $f(x, y) = x$. Symétriquement si $x \notin \mathcal{L}$ et $y \in \mathcal{L}$ on a $f(x, y) = y$. Enfin si $x \in \mathcal{L}$ et $y \in \mathcal{L}$, comme $f(x, y) = x$ ou y , $f(x, y) \in \mathcal{L}$. Donc f est une fonction de sélection pour \mathcal{L} et $\mathcal{L} \in \text{P-Sel}$.
4. Soit $\mathcal{L} \in \text{P-Sel}$ un langage NP-dur (avec f sa fonction de sélection). En particulier, il existe une réduction polynomiale g telle que $x \in \text{SAT} \iff g(x) \in \mathcal{L}$. L'algorithme suivant décide SAT en temps polynomial, et donc $\text{P} = \text{NP}$.
Entrée : $\phi(x_1, \dots, x_k)$.
 - Pour i de 1 à k , faire
 - $y := f(g(\phi[x_i \leftarrow 0]), g(\phi[x_i \leftarrow 1]))$;
 - Si $y = g(\phi[x_i \leftarrow 0])$, alors $\phi := \phi[x_i \leftarrow 0]$ et $\phi := \phi[x_i \leftarrow 1]$ sinon.
 - Accepter ssi ϕ est vraie (ϕ n'a plus de variable à cette étape).

Exercice 5.

(4 pts)

1. Supposons $\text{SPACE}(n^c) \subseteq \text{NP}$. Essayons alors de montrer que $\text{SPACE}(n^{2c}) \subseteq \text{NP}$. Soit $A \in \text{SPACE}(n^{2c})$, décidé par une MT \mathcal{M} de temps $d.n^{2c}$. Définissons alors :

$$A_{\text{pad}} = \{x01^{|x|^2} / x \in A\}.$$

Soit \mathcal{M}' la machine suivante : sur l'entrée x , elle écrit $x01^{|x|^2}$. Cette machine est de temps polynomial et calcule une réduction de A à A_{pad} , donc $A \leq_P A_{\text{pad}}$.

Maintenant, soit \mathcal{M}'' la machine suivante :

sur l'entrée y ,

- si y n'est pas de la forme $x01^{|x|^2}$, alors elle rejette ;
- si $y = x01^{|x|^2}$, la machine écrit x sur un ruban de travail, puis se comporte comme \mathcal{M} sur x .

Alors cette machine décide A_{pad} , et son calcul est fait en espace $O(n^c)$, donc $A_{pad} \in \text{SPACE}(n^c)$. Donc $A_{pad} \in \text{NP}$, et comme $A \leq_P A_{pad}$ on en déduit que $A \in \text{NP}$. Donc $\text{SPACE}(n^{2^c}) \subseteq \text{NP}$.

En répétant cet argument, on obtient que pour tout $k \geq 1$, $\text{SPACE}(n^{2^k \cdot c}) \subseteq \text{NP}$. Or, si $d > 0$, alors il existe k tel que $d \leq 2^k \cdot c$, donc $\text{SPACE}(n^d) \subseteq \text{NP}$. Donc $\bigcup_{d>0} \text{SPACE}(n^d) = \text{PSPACE} \subseteq \text{NP}$. Or $\text{NP} \subseteq \text{PSPACE}$, donc $\text{NP} = \text{PSPACE}$.

2. S'il existe $c > 0$ tel que $\text{SPACE}(n^c) = \text{NP}$, alors par la question précédente $\text{SPACE}(n^c) = \text{PSPACE}$. Or par le théorème de hiérarchie en espace déterministe, $\text{SPACE}(n^c) \subsetneq \text{SPACE}(n^{c+1}) \subseteq \text{PSPACE}$. C'est une contradiction.
3. On note $E = \bigcup_c \text{DTIME}(2^{cn})$ ¹. On veut montrer que $\text{DTIME}(2^{cn}) \subseteq \text{NP}$ implique $\text{NP} = E$. Supposons $\text{DTIME}(2^{cn}) \subseteq \text{NP}$. On procède comme dans le 1. pour montrer que $\text{DTIME}(2^{2cn}) \subseteq \text{NP}$. Soit $A \in \text{DTIME}(2^{2cn})$. On définit :

$$A_{pad} = \{x01^{|x|} / x \in A\}.$$

On peut montrer alors que $A \leq_P A_{pad}$ et $A_{pad} \in \text{DTIME}(2^{cn})$. De ces deux propriétés on déduit alors, grâce à l'hypothèse, que $A \in \text{NP}$. Donc $\text{DTIME}(2^{2cn}) \subseteq \text{NP}$, et plus généralement, pour tout $k \geq 1$, $\text{DTIME}(2^{2^k cn}) \subseteq \text{NP}$. Donc $E \subseteq \text{NP}$.

Supposons alors $\text{DTIME}(2^{cn}) = \text{NP}$. D'après le résultat précédent on a $\text{DTIME}(2^{cn}) = \text{NP} = E$.

Or on a $2^{cn} \log(2^{cn}) = cn2^{cn} = o(2^{(c+1)n})$, donc d'après le théorème de hiérarchie en temps déterministe on a $\text{DTIME}(2^{cn}) \subsetneq \text{DTIME}(2^{(c+1)n})$, d'où une contradiction.

Exercice 6.

(5 pts)

Notons IPD le langage $IN_PLACE_DIVERGE$.

1. Soit \mathcal{M} la machine utilisant l'alphabet $\{0, 1, \triangleright, \#, \square\}$ (à 5 symboles donc) et définie par : sur l'entrée α ,
 - sur un ruban de travail, elle écrit $|\alpha|$ symboles \square , suivis d'un $\#$, puis ramène la tête de lecture au début du ruban ;
 - sur un deuxième ruban de travail, elle initialise un compteur en binaire, à la valeur $5^{|\alpha|}$;
 - elle simule ensuite l'exécution de la machine \mathcal{M}_α (à un ruban) sur le premier ruban de travail, avec :
 - à chaque pas simulé, elle décrémente le compteur,
 - si sur le premier ruban de travail la tête lit le symbole $\#$, alors \mathcal{M} rejette,
 - si la machine \mathcal{M}_α s'arrête, alors \mathcal{M} rejette,
 - si le compteur arrive à 0, alors \mathcal{M} accepte.

Alors : la représentation de $5^{|\alpha|}$ en binaire est de longueur polynomiale en $|\alpha|$; la description de la machine \mathcal{M}_α est de taille inférieure à α , et donc la simulation de \mathcal{M}_α effectuée ici est en espace polynomial par rapport à $|\alpha|$. Donc le calcul de \mathcal{M} est en espace polynomial.

Par ailleurs, le nombre de contenus possibles pour le premier ruban de travail est majoré par $5^{|\alpha|}$, donc : si \mathcal{M}_α effectue plus de $5^{|\alpha|}$ pas, alors elle diverge, et si elle diverge alors elle effectue plus de $5^{|\alpha|}$ pas ... Donc \mathcal{M} décide bien le langage IPD , donc $IPD \in \text{PSPACE}$.

1. A ne pas confondre avec $\text{EXP} = \bigcup_c \text{DTIME}(2^{n^c})$.

2. Soit $L \in \text{PSPACE}$, décidé par une machine déterministe \mathcal{N} en espace $d.n^c$. En particulier, \mathcal{N} termine sur toutes les entrées. On peut supposer $c, d \geq 1$. Soit $a = \sqcup \mathcal{N} \sqcup$.

Soit $x \in \{0, 1\}^*$. Soit alors \mathcal{M}^x la machine suivante :

1. elle écrit x sur son premier ruban de travail,
2. elle simule ensuite l'exécution de \mathcal{N} sur l'entrée x :
 - si \mathcal{N} accepte, alors : \mathcal{M}^x efface le contenu des rubans et revient en (a),
 - si \mathcal{N} s'arrête mais n'accepte pas, alors \mathcal{M}^x rejette.

Alors on a : \mathcal{M}^x diverge sur l'entrée vide ssi \mathcal{N} accepte x .

De plus on a : $\sqcup \mathcal{M}^x \sqcup \leq k_1|x| + \sqcup \mathcal{N} \sqcup + k_2$, où k_1, k_2 sont des constantes.

Soit alors α_x un mot obtenu en concaténant $\sqcup \mathcal{M}^x \sqcup$ avec des symboles inutiles, de façon à avoir $|\alpha_x| \geq d \cdot |x|^c$ et $\mathcal{M}_{\alpha_x} \equiv \mathcal{M}^x$.

Alors on a : l'application $x \mapsto \alpha_x$ est calculable en temps polynomial, et $x \in L$ ssi $\alpha_x \in \text{IPD}$.

Donc $L \leq_p \text{IPD}$. Donc IPD est PSPACE -dur, donc d'après la question précédente il est PSPACE -complet.